

Markus Knitt

E-Mail: markus.knitt@tuhh.de

Hamburg, 11.03.2024

Aufgabenstellung Abschluss-/Projektarbeit am Institut für Technische Logistik

Systematische Auswertung von Experteninterviews zum Thema Indoor-Lokalisierung von mobilen Robotern und Flurförderfahrzeugen

Die Performance von Indoor-Lokalisierungssystemen ist entscheidend in verschiedenen Anwendungsgebieten, wie autonomer Navigation oder Erhöhung der Sicherheit in Lager- und Produktionshallen. Die Performance kann jedoch von verschiedenen Umgebungseinflüssen beeinträchtigt werden, wie beispielsweise Änderungen in der Topologie, Reflektionen und Lichtbedingungen. Zu diesem Thema wurde eine Serie an Experteninterviews durchgeführt, die im Rahmen dieser Thesis transkribiert und systematisch analysiert werden soll. Die Arbeit soll dazu beitragen, ein besseres Verständnis für die Herausforderungen und Potenziale der Indoor-Lokalisierung zu gewinnen. Die Ergebnisse können in zukünftigen Forschungsprojekten und praktischen Anwendungen genutzt werden.

Aufgabenstellung:

- Allgemeine Recherche zu Analysetechniken für Interviews
- Auswahl einer geeigneten Analysetechnik
- Transkription der Experteninterviews
- Kodierung und Kategorisierung der Interviewdaten
- Systematische Analyse der Daten

Anforderungen:

- Studierende der Ingenieurwissenschaften (Wirt.-Ing., Maschinenbau, Informatik)
- Interesse an qualitativer Forschung und systematischer Datenauswertung